

Załącznik do instrukcji obsługi siewnika punktowego MONOSEM NG / NG PLUS.



KONTROLER WYSIEWU CS 1200.

OPIS MONTAŻU I UŻYTKOWANIA
w języku polskim

SPIS TREŚCI:

1. Wstęp

2. Opis systemu

3. Instalacja

3.1. Konsola

3.2. Przewody elektroniczne konsoli

3.2.1. Przewód wyposażony w konektor okrągły 4-pinowy: w stronę czujnika prędkości

3.2.2. Przewód wyposażony w konektor okrągły 37-pinowy: w stronę siewnika

3.2.3. Przewód zasilający, 2-biegunowy z bezpiecznikiem: w kierunku akumulatora

3.3. Montaż fotokomórki na sekcji wysiewającej

3.3.1. Montaż na siewniku MECA 2000

3.3.2. Montaż na siewniku NG Plus 3

3.3.3. Montaż na aparacie wysiewającym NG / NG Plus

3.4. Montaż czujnika prędkości

4. Użytkowanie konsoli

1. Opis przycisków i symboli

2. Uruchomienie

3. Programowanie konsoli

4. Normalne użytkowanie konsoli

5. Specjalne użytkowanie konsoli

6. Sytuacje i warunki uruchamiania alarmów

5. Konserwacja i odszukiwanie awarii

6. Gwarancja

7. Zachowywanie stałych wprowadzonych do systemu

1. WSTĘP



Konsola **MONOSEM CS 1200** jest urządzeniem, które eliminuje wszelką niedokładność i niepewność podczas wysiewu.

Kontroler wysiewu składa się z konsoli (4 do 12 rzędów), która jest zamontowana w kabinie ciągnika. Komórki foto-elektryczne zostają umieszczone na każdej sekcji wysiewającej siewnika, połączone z konsolą za pomocą przewodu. Kontroler jest zasilany akumulatorem ciągnika o napięciu **12 Volt**.

Ten system wykorzystuje mikro-procesor w celu bezustannego kontrolowania wysiewanego przez siewnik punktowy ziarna. Nadzoruje czy przepływ ziaren nie jest zbyt duży (nadmiary ziarna) lub czy nie jest wystarczający (braki ziarna). Co więcej, w razie niezachowania równomierności wysiewu na jednym lub wielu rzędach, rozlegnie się alarm dźwiękowy, a na wyświetlaczu pojawi się informacja ostrzegawcza wskazująca numer jednego lub paru rzędów na którym wystąpiła nierównomierność.

Konsola MONOSEM CS 1200 posiada następujące funkcje:

- Wizualizacja prędkości jazdy
- Licznik hektarów (powierzchnia częściowa i całkowita).

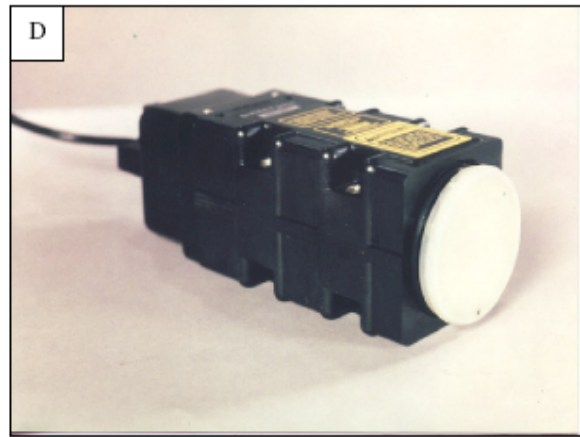
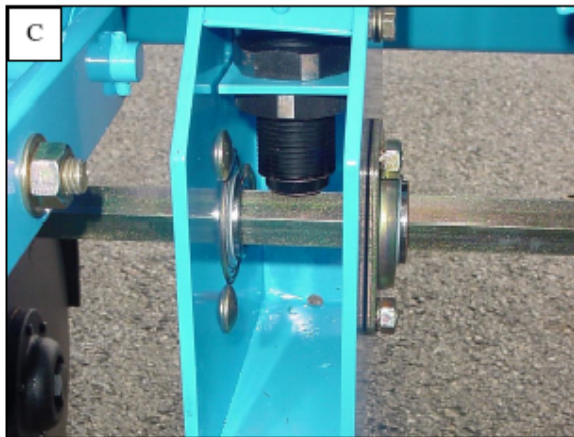
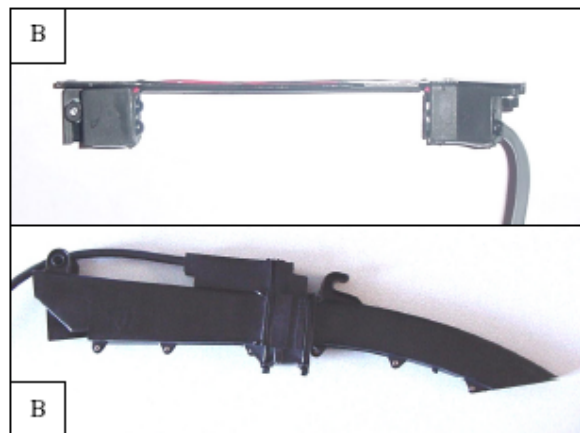
2. OPIS SYSTEMU

System posiada następujące elementy składowe:

- Konsola nadzorująca, umieszczona w kabinie ciągnika (od 4 do 12 rzędów) **(A)**.
- Komórki foto-elektryczne umieszczone na każdej sekcji wysiewającej siewnika **(B)**.
- Wiązka przewodów umocowana na siewniku łącząca konsolę z fotokomórkami.
- Czujnik prędkości umieszczony na głównym wałku przenoszenia napędu siewnika **(C)**.

lub zamiast czujnika:

- Radar dostarczający do konsoli informację o prędkości roboczej **(D)**.



3. Instalacja

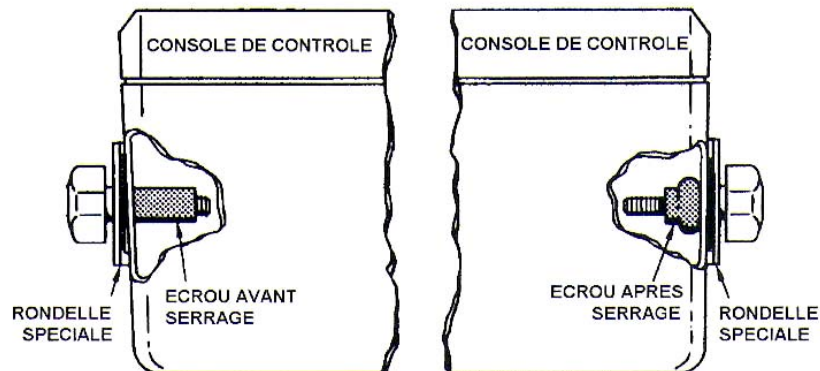
3.1. Konsola.

Konsola musi być umieszczona w kabinie ciągnika, w łatwo dostępnym i widocznym dla operatora miejscu.

→wybrać optymalne miejsce sprawdzając, czy nic nie przeszkadza w zamocowaniu urządzenia

→zamocować obudowę konsoli za pomocą dostarczonych śrub i nakrętek

→zamontować konsolę jak na rysunku poniżej:



CONSOLE DE CONTROLE = KONSOLA KONTROLNA

RONDELLE SPECIALE = SPECJALNA PODKŁADKA

ECROU AVANT SERRAGE = NAKRĘTKA PRZED DOKRĘCENIEM

ECROU APRES SERRAGE = NAKRĘTKA PO DOKRĘCENIU

UWAGA!

Upewnić się czy przewody elektryczne nie są zablokowane lub skleszczone i czy nie obcierają się na łącznikach z tyłu konsoli.

Dokręcenie mocowania konsoli nie powinno być zbyt mocne, gdyż istnieje ryzyko jej uszkodzenia.

3.2. Przewody elektryczne konsoli

3 przewody elektryczne zostały zainstalowane z tyłu konsoli:

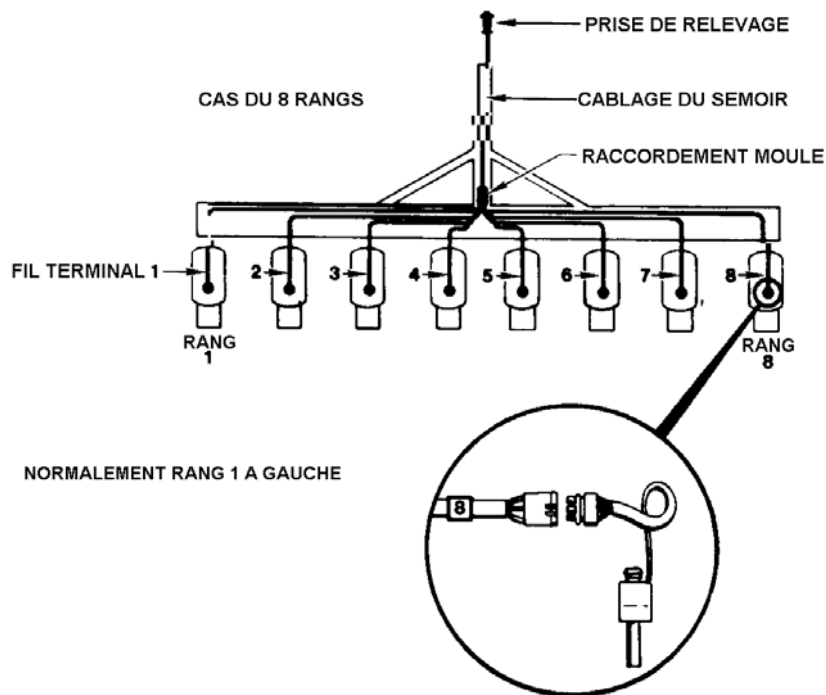
- Przewód z okrągłym konektorem 4-pinowym,
- Przewód z okrągłym konektorem 37-pinowym,
- Przewód zasilania 2-biegunowy z bezpiecznikiem.

3.2.1. Przewód z okrągłym konektorem 4-pinowym: w kierunku czujnika prędkości

Połączyć przewód elektryczny 4-pinowy z czujnikiem prędkości przeprowadzając przewód wzdłuż kabiny. Upewnić się czy przewody elektryczne nie są zablokowane lub skleszczone i czy nie obcierają się. Przewód wyposażony w konektor płaski 2-pinowy umożliwia obsługę wyjścia zewnętrznego alarmu dźwiękowego, który nie znajduje się w wyposażeniu standardowym kontrolera.

3.2.2. Przewód z okrągłym konektorem 37-pinowym: w stronę siewnika

Przeprowadzić przewód z konsoli (z wtyczką z 4-pinami) z tyłu ciągnika, blisko podnośnika. Upewnić się, czy istnieje możliwość manewrowania podnośnikiem ciągnika **bez uszkodzenia przewodu**. Umieścić wiązkę elektryczną siewnika używając w tym celu plastikowych opasek spinających upewniając się, czy żaden przewód nie został zakleszczony. Połączyć następnie przewód elektryczny konsoli z wiązką elektryczną umieszczoną na siewniku. Po zamontowaniu czujników ziarna odpowiadających danemu siewnikowi (patrz 3.4.a,b i c), podłączyć je do wiązki elektrycznej siewnika (patrz ilustracja poniżej).



CAS DU 8 RANGS = PRZYPADEK SIEWNIKA 8-RZĘDOWEGO
PRISE DE RELEVAGE = GNIAZDO PODNOSNIKA
CABLAGE DU SEMOIR = OKABLOWANIE SIEWNIKA
NORMALEMENT RANG 1 A GAUCHE = NORMALNIE RZĄD 1 PO LEWEJ
RACCORDEMENT MOULE = POŁĄCZENIE
FIL TERMINAL = PRZEWÓD KOŃCZĄCY
RANG = RZĄD

3.2.2. Przewód zasilania 2-biegunowy z bezpiecznikiem: w stronę akumulatora ciągnika

Kontroler wysiewu MONOSEM CS 1200 działa tylko z napięciem 12 Volt.

Przewód w kolorze **czarnym** jest łączony z biegunem ujemnym (-), przewód w kolorze **czerwonym** jest łączony z biegunem dodatnim (+).

NOTA: Dwa nośniki bezpieczników zostały zainstalowane, jeden na przewodzie dodatnim (czerwonym) i jeden na przewodzie ujemnym (czarnym). Nieprawidłowe podłączenie z akumulatorem przepali bezpiecznik.

UWAGA! Zwracać zawsze uwagę na sposób podłączenia przewodów i **nigdy nie zmieniać biegunów**.

Zasilanie konsoli powinno odbywać się bezpośrednio z akumulatora ciągnika a nie z zasilania wewnętrznego w kabinie ciągnika, umieszczonego na obwodzie elektrycznym ciągnika.

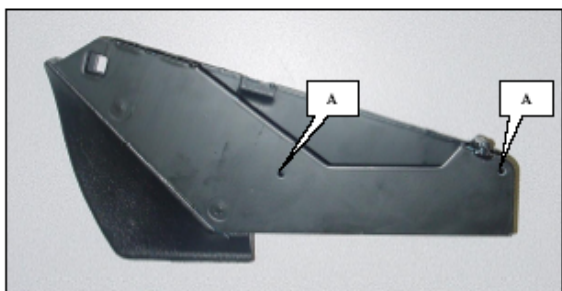
Zawsze odłączyć zasilanie konsoli przed przeprowadzaniem wszelkich prac spawalniczych na siewniku lub ciągniku w celu uniknięcia uszkodzenia.

3.3. Montaż fotokomórki na sekcji wysiewającej.

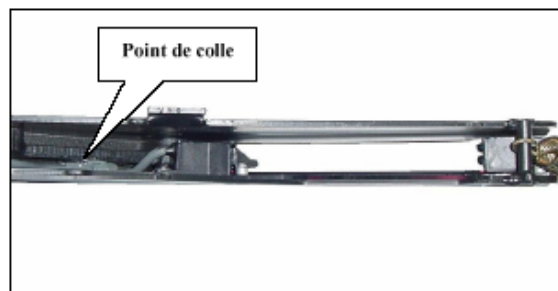
Montaż na siewniku MECA 2000 / MECA 3

Fotokomórka musi być umocowana na redlicy za pomocą dwóch nitów 4 x 10, osadzonych w dwóch otworach A (foto 1).

UWAGA: przewód należy przeprowadzić w taki sposób, aby nie został zakleszczony podczas montowania redlicy na aparacie wysiewającym (foto 2).



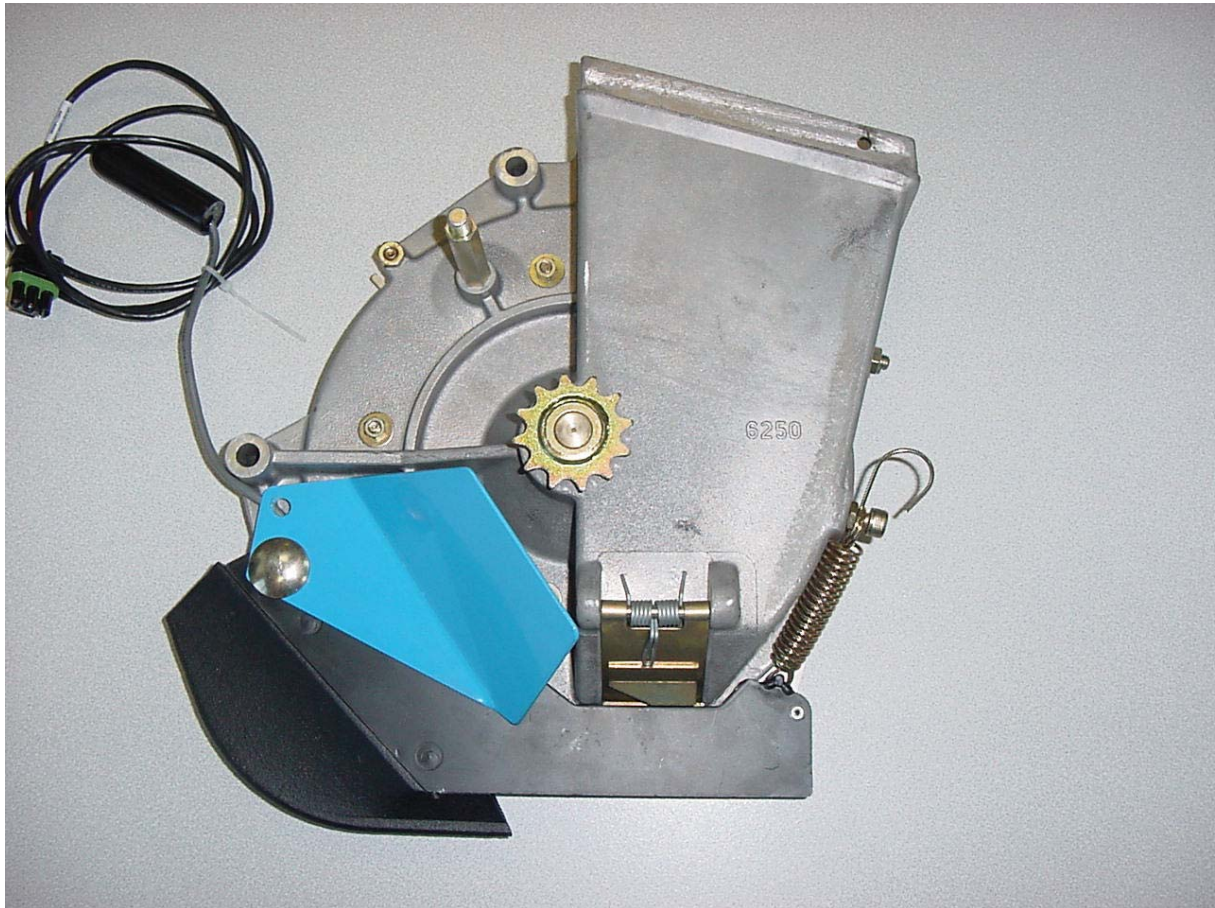
(foto 1)



(foto 2)

Point de colle = Czubek

Zamontować następnie redlicę na sekcji wysiewającej siewnika MECA 2000.

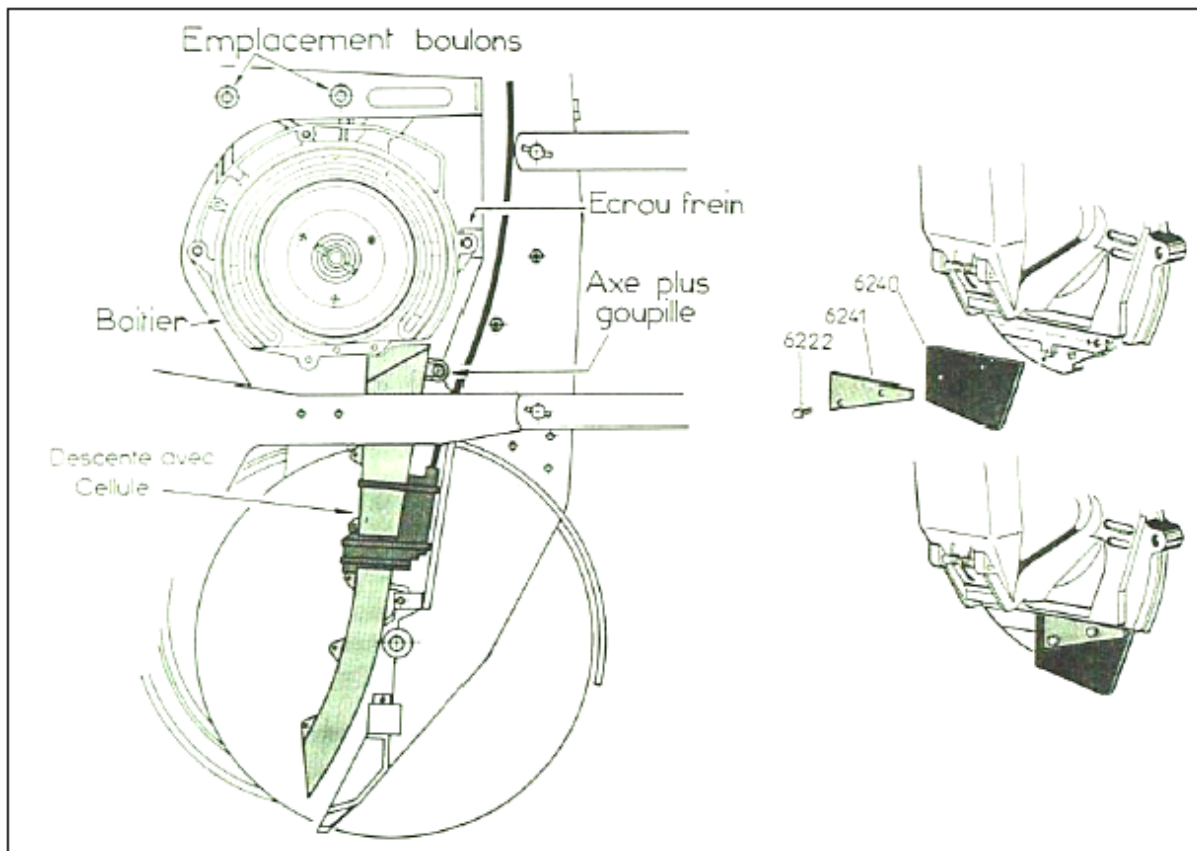


3.3.2. Montaż na siewniku NG Plus 3.

Czujniki zostają zamontowane na każdym rzędzie i wykrywają przejście ziarna, gdy wiązka świetlna zostaje na chwilę przerwana. Fotokomórka wskazuje natychmiast zapchanie się sekcji lub brak ziarna.

- Ściągnąć pokrywę aparatu wysiewającego i tarczę.
- Ściągnąć 2 śruby mocujące pokrywę i zsypanie wykonane z aluminium, nakrętkę i wyciągnąć aparat wysiewający.
- Zdemonstrować tubę prowadzącą ziarno z czarnego plastiku (sworzeń, następnie zawleczkę).
- Zamontować nową tubę z fotokomórką (haczyk na dole, sworzeń plus zawleczka na górze).
- Zamontować aparat wysiewający skręcając dwie górne śruby.
- Dokręcić nie za mocno (powinno tylko dotykać) śrubę hamującą do łapy mocującej z przodu aparatu.
- Umieścić: zębatkę, łańcuch, obudowy.
- Zamontować tarczę z selektorem, następnie pokrywę aparatu wysiewającego.
- Upewnić się, czy tarcza wysiewająca i pokrywa aparatu nie dotykają kanału prowadzącego ziarno.

- Na końcu, zamontować zestaw chroniący na pokrywie aparatu wysiewającego, składającego się z: elementu z kauczuku (Ref. 6240), usztywniacza (reg. 6241) i dwóch śrub HM 5 x 8 (ref. 6222).



Emplacement boulons = Rozmieszczenie śrub,

Erou frein = Śruba blokująca

Axe plus goupille = Sworzeń plus zawleczka,

Descente avec Cellule = Tuba prowadząca z fotokomórką

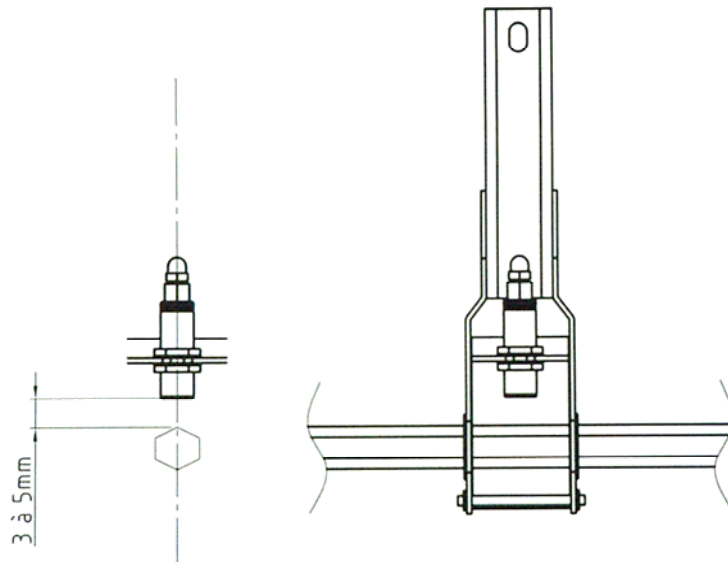
3.3.3. Montaż na aparacie wysiewającym siewnika NG / NG Plus

Zamocować fotokomórkę za pomocą śruby M5x8 i nakrętek HM5. Zamontować następnie tarczę i selektor upewniając się, czy tarcza nie dotyka wspornika fotokomórek. Na końcu umieścić pokrywę aparatu wysiewającego.



3.4. Montaż czujnika prędkości

Czujnik prędkości musi zostać umieszczony na **dolnym sześciokątnym wałku**, aby uniknąć oddziaływania przekładni. Czujnik może wykrywać przejścia wierzchołków (stożków) podczas obrotu 6-kątnego wałka, należy go w tym celu umieścić w odległości **3 do 5 mm** od jednego stożka wałka (patrz schemat poniżej). Przy każdym przejściu wierzchołka naprzeciw czujnika, czujnik generuje jeden impuls. Liczba impulsów jest proporcjonalna do liczby obrotów koła.



RADAR

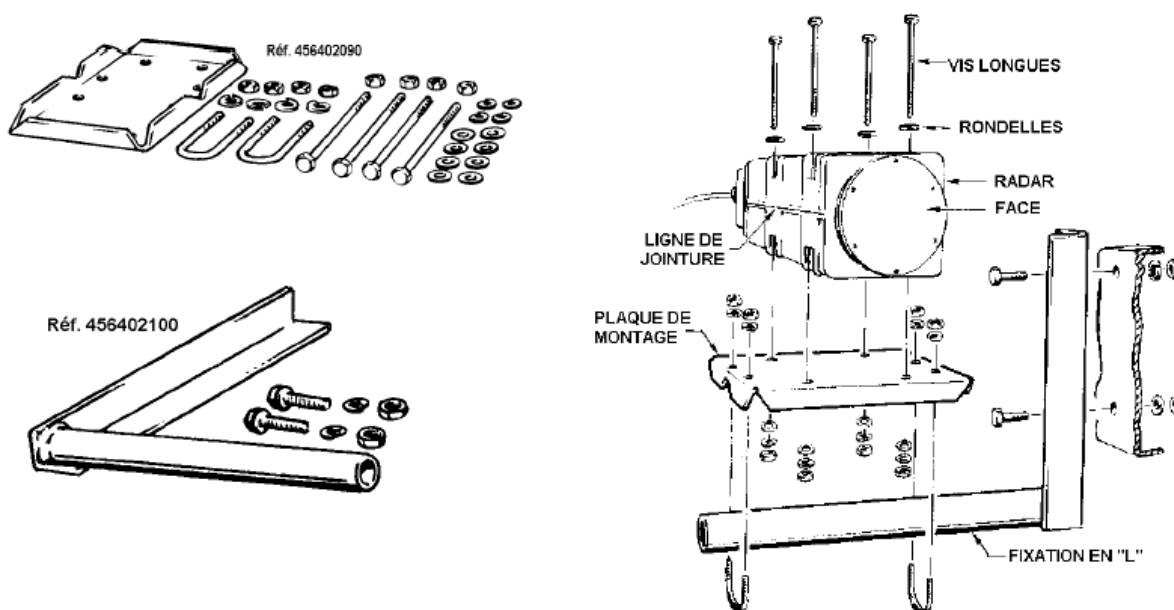
Siewnik, na którym jest montowany radar musi znajdować się w pozycji poziomej. Radar musi być umieszczony na wysokości w przedziale od 0,40 m do 1,80 m od podłoża lub od rośliny.

Pole emisji radaru musi być wolne od jakiegokolwiek elementu znajdującego się w ruchu lub nie oraz wolne od ewentualnych odprysków (kawałki ziemi, błoto, oprysk...). Część przednia i pokrywa tylna radaru nie mogą dotykać siewnika. Rośliny lub jakakolwiek część znajdująca się w ruchu nie mogą dotykać przedniej części radaru.

Umieszczenie wspornika radaru musi być określone w taki sposób, aby maksymalnie uniknąć wstrząsów, które mogłyby wpłynąć na błędny odczyt prędkości roboczej. Radar może być przesunięty do przodu lub do tyłu.

Umieszczenie na siewniku.

Zestaw montażowy składa się ze wspornika, mocowanie w kształcie litery L i zestawu śrub.



VIS LONGUES = DŁUGIE ŚRUBY, RONDELLES = PODKŁADKI, RADAR = RADAR, FACE = PRZÓD
LIGNE DE JOINTURE = LINIA POŁĄCZENIA, PLAQUE DE MONTAGE = PŁYTKA DO MOCOWANIA
FIXATION EN „L” - MOCOWANIE W KSZTAŁCIE LITERY „L”.

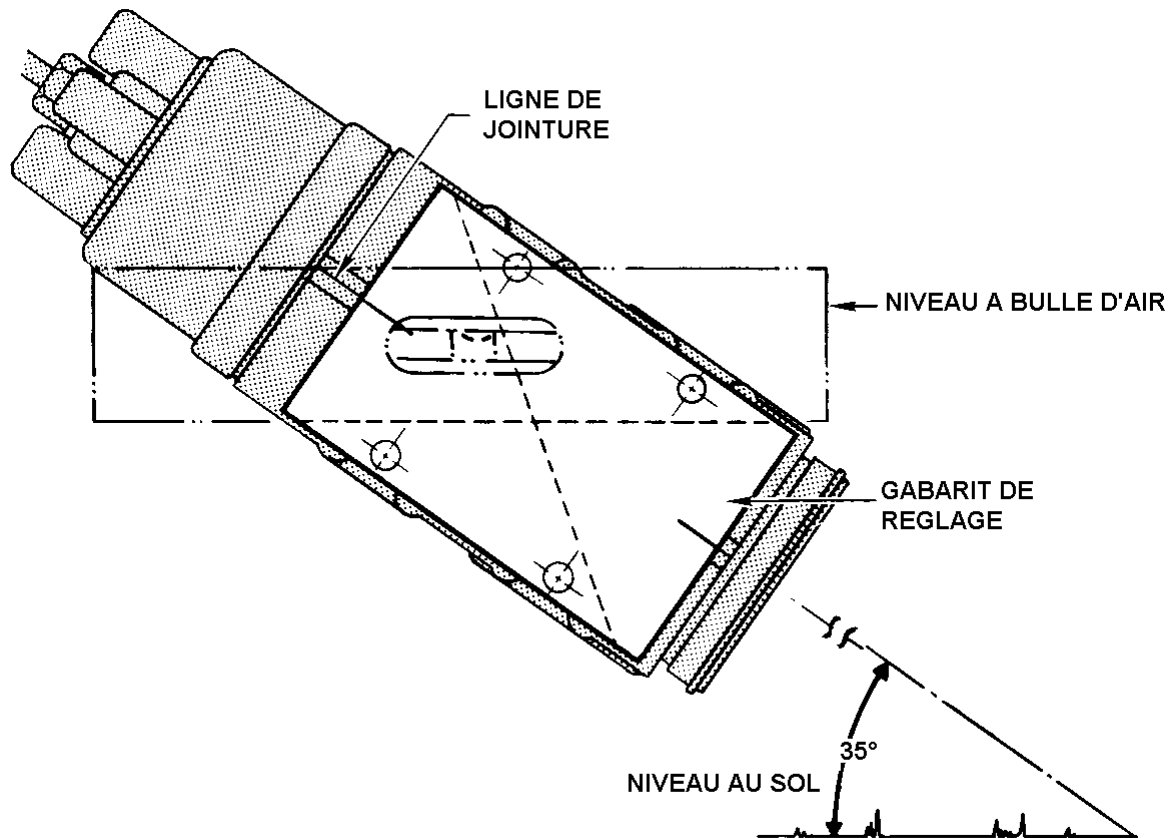
Umieścić mocowanie w kształcie litery L na siewniku, zabezpieczając odpowiednią ilość miejsca do dyspozycji w celu regulacji radaru. Następnie umieścić wspornik na płytce montażowej (zwrócić uwagę, aby nie skręcić zbyt mocno śrub mocujących, gdyż może to pociągnąć za sobą uszkodzenie obudowy).

Zamocować radar i jego płytkę na mocowaniu w kształcie litery L używając w tym celu docisków. Nie dokręcać zbyt mocno, aby umożliwić regulację kąta radaru.

Wyciąć szablon regulacji i przykleić go na przedniej pionowej części radaru w taki sposób, aby ustawić w linii połączenia radaru z dwoma pełnymi kreskami, zaznaczonymi w środku szablonu. (Patrz szablon na następnej stronie.)

Umieścić poziomcę z pęcherzykiem powietrza wzdłuż długiej, kropkowanej linii poziomej szablonu i ustawić radar aby ustawić poziom.

Radar wykona w ten sposób kąt 35 stopni w planie poziomym. Dokręcić śruby mocujące z dwoma dociskami.



LIGNE DE JOINTURE = LINIA POŁĄCZENIA

NIVEAU A BULLE D'AIR = POZIOMICA Z PĘCHERZYKIEM POWIETRZA

GABARIT DE REGLAGE = SZABLON USTAWIENIA

NIVEAU AU SOL 35° = KAT OD ZIEMI 35°

Przy każdym użytkowaniu radaru zaleca się przeprowadzenie kontroli. Należy podłączyć przewód radaru, umieścić go w taki sposób, aby nie został uszkodzony podczas funkcjonowania maszyny.

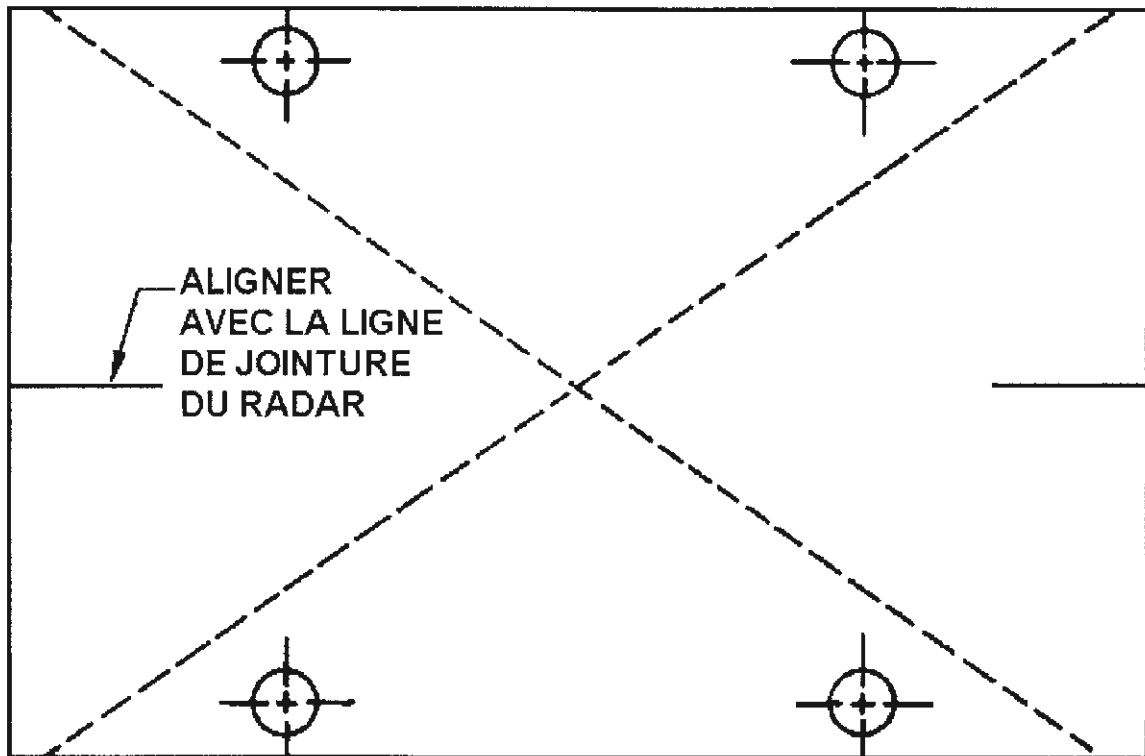
UWAGA:

Przed przeprowadzeniem wszelkich prac spawalniczych na ciągniku lub siewniku, należy zawsze odłączyć konsolę i czujnik prędkości (radar albo czujnik). Nie zastosowanie się do tych zaleceń grozi zniszczeniem systemu.

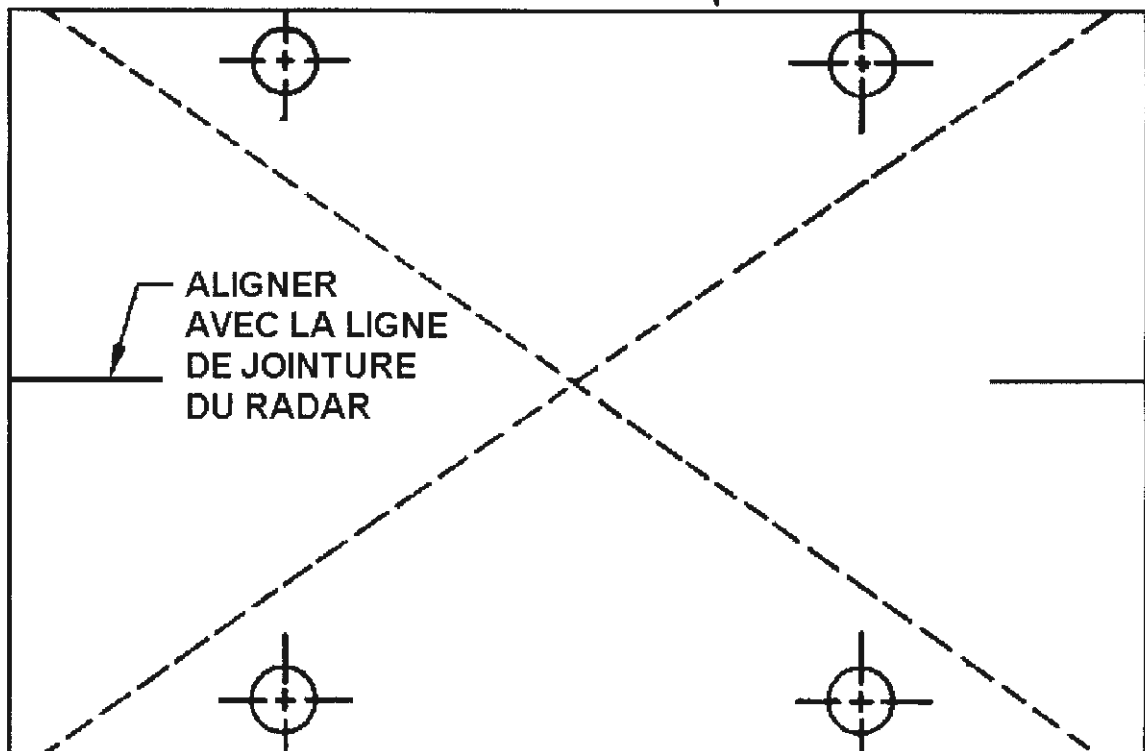
SCHEMAT REGULACJI KATA PADANIA RADARU

ALIGNER AVEC LA LIGNE JOINTURE DU RADAR = USTAWIĆ W LINII POŁĄCZENIA RADARU

DECOUPER SUR LES COTES DU RECTANGLE = ROZCIĄĆ NA BOKACH PROSTOKĄTA

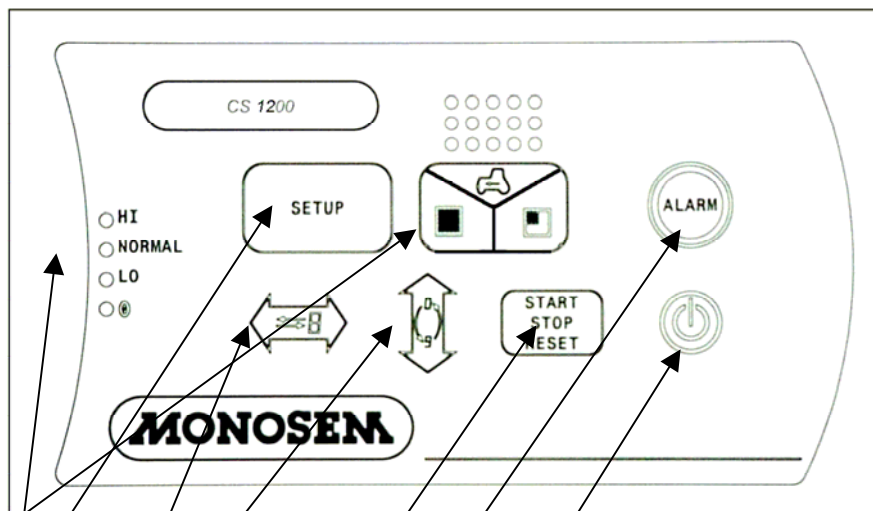


DECOUPER SUR
LES COTES DU
RECTANGLE



4. UŻYTKOWANIE KONSOLI

1. Opis przycisków i symboli.



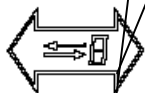
Tryb pracy: **GLÓWNY PRZYCIISK (TOUCHE PRINCIPALE)**. Nacisnąć na ten przycisk w celu wyświetlenia po kolei: prędkości roboczej, powierzchni częściowej, powierzchni całkowitej.



Tryb programowania: **SETUP** nacisnąć na ten przycisk w celu wejścia do Trybu programowania konsoli.



Tryb Programowania: nacisnąć na ten przycisk w celu zmiany wartości pulsującej na wyświetlaczu cyfry.



Tryb programowania: nacisnąć na ten przycisk w celu zmiany pulsującej cyfry.



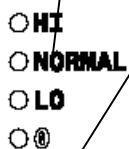
Tryb pracy: nacisnąć na ten przycisk w celu wyzerowania licznika hektarów.

Tryb programowania: nacisnąć na ten przycisk w celu uruchomienia i zatrzymania kalibracji czujnika prędkości.



ALARM Nacisnąć na ten przycisk w celu wyłączenia alarmu dźwiękowego.

Przytrzymać przez parę sekund ten przycisk w celu zmiany natężenia dźwięku alarmu.



HI - Alarmu zbyt wysokiego poziomu ziarna na jednym rzędzie lub wielu rzędach wysiewających.

NORMAL - Poziom normalny ziarna na wszystkich rzędach.

LO - Alarm zbyt niskiego poziomu ziarna na jednym rzędzie lub wielu rzędach wysiewających.

Kontrola dawki ziarna przy maszynie zatrzymanej.



Przełącznik **Włączenie – Wyłączenie (Marche – Arrêt)**

2. Uruchomienie.

Jeśli siewnik został zaczepiony do ciągnika, nacisnąć na przycisk **Włączenie – Wyłączenie** (Przełącznik MARCHE-ARRET), aby system znalazł się pod napięciem roboczym. Najpierw kontroler przeprowadzi krótki test diagnostyczny a następnie konsola ustawi się w Trybie roboczym.

Jeden nacisk przez ok. 2 sekundy na przycisk **SETUP** wystarczy, aby przejść do Trybu programowania. Dzięki temu będzie możliwe wprowadzenie wartości różnych parametrów związanych z programowaniem.

Po zakończonym programowaniu nie trzeba więcej wracać do tego trybu, chyba że w celu sprawdzenia zapamiętanych ustawień przez pamięć urządzenia.

3. Programowanie konsoli.

a) Lista stałych do zaprogramowania.

Tabela poniżej przedstawia listę stałych, które muszą zostać zaprogramowane przez użytkownika, aby zapewnić normalne funkcjonowanie systemu. Wartości (nazywane również wartościami domyślnymi) zostały zaprogramowane w fabryce.

Użytkownik będzie musiał je zmodyfikować w celu zaadaptowania konsoli do używanego siewnika. Wartość wprowadzonej zmiany musi zawierać się w zakresie minimum / maksimum określonym w tabeli.

Stała	Wartość domyślna	Wartość minimum	Wartość maksimum	Jednostka miary	Komentarze
Poziom alarmu zbyt wysokiego wypełnienia ziarna HI	120	0	140	% średniej gęstości ziarna	3 poziomy: 0, 120 i 140
Poziom alarmu zbyt niskiego wypełnienia ziarna LO	80	0	80	% średniej gęstości ziarna	3 poziomy: 0, 60 i 80
Szerokość robocza	480,0	1,0	9999,9	Centymetry lub cale	Uwaga na miejsce przecinka!
Rozstaw między rzędami	80,0	0,0	999,9	Centymetry lub cale	Uwaga na miejsce przecinka!
Prędkość robocza	6096	50	9999		Jeśli jest radar
Prędkość ręczna	0,0	0,0	99,9	Km/h lub MPH	Pozostawić na 0 jeśli nie jest używana
Jednostki	Metryczne			Metryczne lub angielskie	

Uwagi: wartości domyślne zostały zaprogramowane fabrycznie. Zaleca się ich zmianę w celu dostosowania pracy konsoli do danego siewnika, czujnika prędkości i rodzaju ziarna oraz regulacji siewnika.

Wszelkie modyfikacje muszą się sytuować w podanych granicach w tabeli.

UWAGA!

Wprowadzona wartość domyślna stałej prędkości roboczej jest tą, która jest przeznaczona do pracy z **radarem**. W żadnym razie nie jest przydatna przy funkcjonowaniu z czujnikiem magnetycznym. W przypadku wyposażenia z czujnikiem, wartość średnia jest bliska 180. **Kalibracja czujnika prędkości jest bardzo ważna dla dobrej konfiguracji siewnika i ma duży wpływ na dokładność kontroli.**

b) Programowanie.

W celu zmiany wprowadzonych fabrycznie ustawień należy postępować w następujący sposób:

Nacisnąć na przycisk **SETUP** dłużej niż jedną sekundę. Na wyświetlaczy pojawi się jak poniżej:



POZIOM ALARMU WYSOKIEGO POZIOMU ZIARNA: HI

Alarm włączy się, jeśli nadwyżka rozdzielanego ziarna na jednym lub kilku rzędach siewnika będzie równa lub wyższa od 120% pożądanej dawki średniej mierzonej na innych rzędach. Stałą należy ustawić na pożądaną wartość (120, 140 lub 0) a następnie nacisnąć na przycisk **SETUP**, żeby ją zapamiętać i przejść do następnej stałej do zaprogramowania. Wartość 0 zatrzymuje działanie tej funkcji.

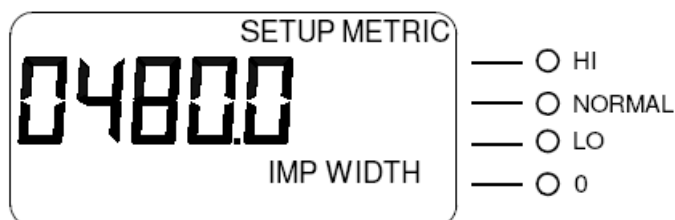
→Na wyświetlaczu pojawi się:



POZIOM ALARMU ZBYT NISKIEGO POZIOMU ZIARNA: LO

Alarm włączy się, jeśli poziom rozdzielanego ziarna na jednym lub kilku rzędach siewnika będzie równy lub mniejszy od 80% pożądanej dawki średniej mierzonej na innych rzędach. Stałą należy ustawić na pożądaną wartość a następnie nacisnąć na przycisk **SETUP**, żeby ją zapamiętać i przejść do następnej stałej do zaprogramowania.

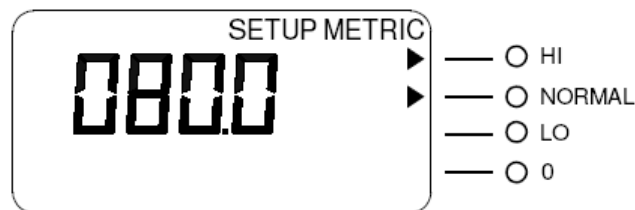
→Na wyświetlaczu pojawi się:



SZEROKOŚĆ ROBOCZA

Wyświetlony odczyt oznacza, że szerokość robocza siewnika wynosi 480 cm, czyli 4,80 m. Ustawić tę wartość w centymetrach. **Zwrócić uwagę na miejsce przecinka.** Na przykład: siewnik 6 rzędowy o rozstawie rzędów co 75 cm: $6 \times 75 = 450$ cm. Wprowadzić 0450,0 a następnie nacisnąć na przycisk **SETUP** w celu zapamiętania zaprogramowanej wartości i przejścia do następnej stałej do zaprogramowania.

→Na wyświetlaczu pojawi się:



ROZSTAW MIĘDZY RZĘDAMI

Odczyt oznacza, że rozstaw między rzędami wynosi 80 cm. Tę stałą należy wprowadzić w centymetrach. **Uwaga na miejsce przecinka (kropki).** Nacisnąć na przycisk **SETUP** w celu zapamiętania zaprogramowanej wartości i przejścia do kolejnej programowanej wartości.

→Na wyświetlaczu pojawi się:



KALIBROWANIE CZUJNIKA PRĘDKOŚCI

Odczyt na wyświetlaczu oznacza, że stała została zaprogramowana na **6096**. Ta wartość musi być określona dla każdego ciągnika lub siewnika. Wartość zależy również od typu używanego czujnika.

Uwaga:

Dokładność pomiaru prędkości, powierzchni, ilości ziaren oraz odległości między ziarnami zależą w dużej części od tego skalibrowania, jakkolwiek będzie zamontowany czujnik prędkości. Należy więc poprawnie przeprowadzić skalibrowanie czujnika przynajmniej raz na rok.

Kalibracja czujnika prędkości.

Etap 1.

Wyznaczyć prosty odcinek **122 metrów** na polu, które będzie zbliżone ukształtowaniem do faktycznych warunków pracy. Zaznaczyć miejsce rozpoczęcia i miejsce zakończenia odcinka w taki sposób, aby były widoczne dla operatora ciągnika.

Etap 2.

Naciskać na przycisk SETUP aż ukaże się informacja SPEED i SETUP na wyświetlaczu. Stała wartość pojawi się na wyświetlaczu aż zostanie naciśnięty przycisk „**START STOP RESET**”.

Etap 3.

Ciągnik z siewnikiem musi jechać z identyczną prędkością jak podczas późniejszego siewu (4 do 8 km/h). Ruszyć ciągnikiem parę metrów przez linię rozpoczęcia odcinka. W chwili, gdy ciągnik znajdzie się na linii rozpoczynającej odcinek przejazdu należy raz nacisnąć na przycisk „**START STOP RESET**” bez zatrzymywania się. Wyświetlona stała wartość prędkości ustawi się na 0 a następnie konsola rozpocznie zliczanie impulsów otrzymanych z czujnika prędkości. Ta wartość na wyświetlaczu będzie się zwiększała w miarę przejazdu ciągnika. Należy jechać z jedną prędkością, bez przyśpieszania.

Etap 4.

W chwili przejazdu przez linię wyznaczającą koniec odcinka, należy nacisnąć na przycisk „**START STOP RESET**” bez zatrzymywania się. Stała prędkości zostanie wyświetlona na wyświetlaczu. Należy zanotować tę wartość.

Etap 5.

W celu upewnienia się, czy wartość jest dokładna, należy przeprowadzić kalibrację 3 razy notując za każdym razem wynik. Obliczyć następnie średnią z tych trzech odczytów i wprowadzić ją ręcznie.

Nacisnąć następnie na przycisk **SETUP**.

→Na wyświetlaczu pojawi się:



PRĘDKOŚĆ USTAWIANA RĘCZNIE

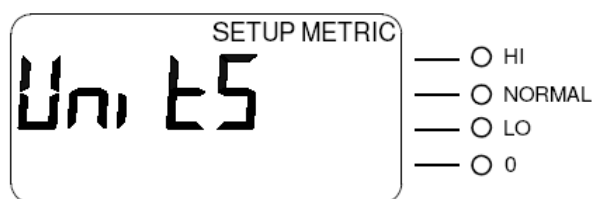
Ta stała pozwala na kontynuację korzystania z konsoli w przypadku nieprawidłowego sygnału wejściowego prędkości. W tym celu koniecznym będzie zaprogramowanie dokładnej wartości odpowiadającej prędkości roboczej. Odczyt na wyświetlaczu powyżej wskazuje, że prędkość ustawiona ręcznie została wprowadzona z wartością **0**.

UWAGA:

W normalnych warunkach pracy pozostawić tę wartość zaprogramowaną na 0. Wartość wyższa od 0 może być zaprogramowana jeśli stwierdzono nieprawidłowy sygnał wejściowy lub gdy system jest używany bez czujnika prędkości.

Nacisnąć następnie na przycisk **SETUP** żeby zapamiętać zaprogramowaną wartość.

→Na wyświetlaczu pojawi się:



JEDNOSTKI POMIARU

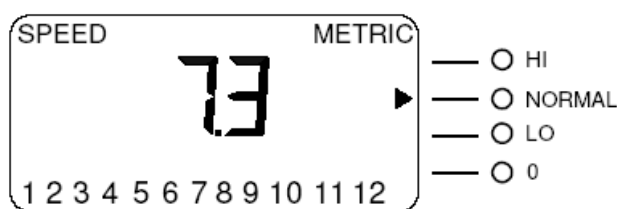
UWAGA:

Nie należy zmieniać tego odczytu, chyba że w przypadku gdy nie chcemy używać konsoli w metrycznym trybie pracy.

Ponownie nacisnąć na przycisk **SETUP**, następnie na **PRZYCISK GŁÓWNY** (TOUCHE PRINCIPALE) w celu powrotu do Trybu Roboczego. Programowanie konsoli jest zakończone.

4. Normalne użytkowanie konsoli.

W normalnych warunkach pracy, jeśli wszystkie rzędy funkcjonują poprawnie, na wyświetlaczu od chwili rozpoczęcia siewu powinien pojawić się odczyt:



ODCZYT PRĘDKOŚCI ROBOCZEJ

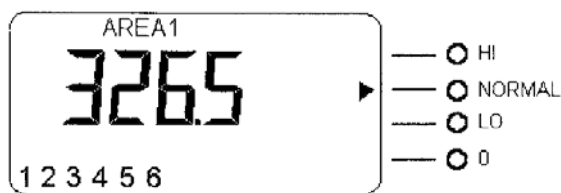
Odczyt wskazuje, że 12 rzędów siewnika rozdziela ziarno ze średnią częstotliwością większą niż 2 ziarna na sekundę, że żadna nieprawidłowość nie jest sygnalizowana na jakimkolwiek rzędzie i że prędkość robocza wynosi 7,3 km/h.

Naciskając jeden raz na **PRZYCISK GŁÓWNY** (TOUCHE PRINCIPALE) na wyświetlaczu pojawi się kolejny odczyt:



ODCZYT OBSIANEJ POWIERZCHNI (LICZNIK HEKTARÓW DZIENNY)

Kolejny nacisk na **PRZYCISK GŁÓWNY** umożliwi kolejny odczyt:



ODCZYT OBSIANEJ POWIERZCHNI (LICZNIK HEKTARÓW DZIENNY)

Odczyt na rysunku powyżej wskazuje, że 6 rzędów siewnika rozdziela ziarno ze średnią częstotliwością większą niż 2 ziarna na sekundę, że żadna nieprawidłowość nie jest sygnalizowana na jakimkolwiek rzędzie i że obsiana powierzchnia wynosi 326,5 ha.

Kolejny nacisk na **PRZYCISK GŁÓWNY** umożliwi kolejny odczyt:



ODCZYT OBSIANEJ POWIERZCHNI CAŁKOWITEJ (LICZNIK HEKTARÓW GŁÓWNY)

Odczyt na rysunku powyżej wskazuje, że 12 rzędów siewnika rozdziela ziarno ze średnią częstotliwością większą niż 2 ziarna na sekundę, że żadna nieprawidłowość nie jest sygnalizowana na jakimkolwiek rzędzie i że całkowita obsiana powierzchnia wynosi 1 657,9 ha.

5. Specjalne użytkowanie konsoli.

Przerwanie oraz regulacja alarmu dźwiękowego.

W celu ręcznego przerwania alarmu dźwiękowego należy nacisnąć na przycisk **ALARM**. W celu zmiany natężenia głośności alarmu należy przytrzymać przycisk odpowiednio długo aż do otrzymania pożądanej siły głosu.

Wyłączenie rzędu siewnika.

Jeśli siewnik został wyposażony w urządzenie umożliwiające wyłączenie sekcji wysiewających i zatrzymanie rozdzielania ziarna, to należy wyłączyć ręcznie alarm dźwiękowy jeśli sekcje zostały wyłączone i rozległ się sygnał dźwiękowy. Należy nacisnąć na przycisk **ALARM**. Pozostałe sekcje na których odbywa się rozdzielanie ziarna i wysiew będą nadal kontrolowane przez konsolę. Jeżeli kolejne sekcje zostaną odłączone, alarm dźwiękowy nie rozlegnie się tak długo, jak długo siewnik nie zostanie podniesiony. Jeśli na końcu pola siewnik zostanie podniesiony, a sekcje wysiewające zostaną załączone, to funkcja kontroli pracy wszystkich sekcji będzie załączona ponownie. Całkowita szerokość robocza siewnika brana pod uwagę przy obliczaniu obsianej powierzchni nie będzie zmieniona, chyba że chodzi o zewnętrzne rzędy.

W tym przypadku, szerokość robocza siewnika brana pod uwagę do obliczeń obsianej powierzchni jest automatycznie zmieniona, aby uwzględnić efektywną zmianę szerokości roboczej.

Prędkość ustawiana ręcznie.

Jeśli czujnik prędkości jest odłączony lub uszkodzony, to kontroler wysiewu CS 3000 może kontynuować wyświetlanie średniej ilości wysianych ziaren, średniej odległości między wysiewanymi ziarnami, prędkość roboczą i powierzchnie obsiewu – dzięki ręcznemu wprowadzeniu prędkości. W tym przypadku, wiadomość dotycząca prędkości roboczej będzie pulsować na wyświetlaczu SPEED i prędkość zaprogramowana zostanie wyświetlona..

6. Sytuacje i warunki uruchamiania się alarmu.

Podczas wykorzystania systemu, gdy częstotliwość spadania ziaren z siewnika przekroczy 2 ziarna na sekundę na wszystkich rzędach, żaden alarm ani informacja na wyświetlaczu nie pojawiają się. W zależności od zaprogramowanych wartości przez użytkownika, jeśli podczas pracy pojawi się anomalia na jednym rzędzie lub na wielu rzędach uruchomi się jeden z następujących alarmów:

Przerwanie wysiewania ziarna na jednym rzędzie lub wielu rzędach.

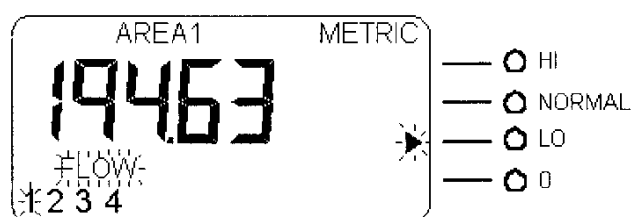


Ten odczyt wskazuje że rozdzielanie ziarna na rzędzie nr 3 jest niższe niż dwa ziarna na sekundę podczas gdy na innych rzędach rozdzielanie ziarna odbywa się poprawnie. Alarm dźwiękowy rozlega się tak długo aż zostanie ręcznie wyłączony. **Należy natychmiast sprawdzić rząd nr 3.**

Jeśli rozdzielanie ziarna jest niepoprawne na wielu rzędach, to odczyt jest identyczny z tym powyżej ale ilość rzędów pracujących niepoprawnie może być większa – odpowiednie cyfry odpowiadające rzędom będą pulsowały.

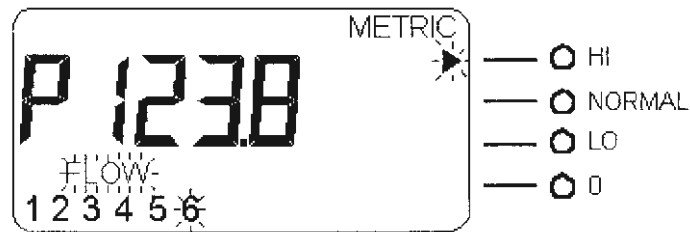
Ponadto za każdym razem, gdy siewnik zostaje zatrzymany lub uniesiony, na przykład na końcu każdego przejazdu, alarm dźwiękowy rozlegnie się przez okres ok. 3 sekundy, następnie automatycznie się wyłączy. W chwili gdy siewnik zostanie opuszczony i wszystkie sekcje wysiewające będą pracowały poprawnie, ten pulsujący odczyt zniknie.

Uruchomienie się alarmu zbyt niskiego poziomu ziarna.



Ten odczyt wskazuje, że na pierwszym rzędzie jest rozdzielane mniej ziarna niż wynosi średnia na pozostałych rzędach siewnika i że zaprogramowany próg równy lub mniejszy od minimalnej wartości został przekroczony. **Należy sprawdzić rząd nr 1.**

Uruchomienie się alarmu zbyt wysokiego poziomu ziarna.



Ten odczyt wskazuje, że na szóstym rzędzie jest rozdzielane więcej ziarna niż wynosi średnia na pozostałych rzędach siewnika i że zaprogramowany próg równy lub większy od maksymalnej wartości został przekroczony. **Należy sprawdzić rząd nr 6.**

Zablokowanie na jednym rzędzie:

Jeśli użytkownik zatrzymuje pracę siewnika po załączeniu się alarmu dźwiękowego sygnalizującego niepoprawną pracę na jednym rzędzie lub wielu rzędach siewnika, system blokuje się w tej pozycji. Sygnał alarmu przebiega po wszystkich rzędach przez 3 sekundy, następnie kontynuuje wskazywanie nieprawidłowo funkcjonujących rzędów aż do ostatecznego usunięcia przyczyny. To zablokowanie nie ma miejsca, jeśli konsola uruchomiła wcześniej alarm wynikający ze zbyt wysokiego poziomu ziarna (**HI**) lub niedostatecznego poziomu ziarna (**LO**).

5. KONSERWACJA I POSZUKIWANIE PRZYCZYN AWARII.

Państwa konsola jest przede wszystkim urządzeniem elektronicznym, o które należy szczególnie zadbać. Po pracy kontroler wysiewu powinien zostać umieszczony w miejscu suchym.

Detekcja ziaren jest uzyskiwana dzięki komórkom foto-elektrycznym, które wymagają regularnej obsługi konserwacyjnej zwłaszcza podczas wysiewu ziaren zaprawionych lub otoczkwanych. Ważne więc jest, aby przemywać fotokomórki wodą z dodatkiem środka czyszczącego (płyn do zmywania naczyń). Należy w tym celu użyć miękkiej szczoteczki do soczewek NG i MECA 2000 lub specjalnej szczoteczki do fotokomórek NG Plus. Po umyciu należy pamiętać o dokładnym wysuszeniu fotokomórek, można je przetrzeć delikatną, czystą szmatką (przy siewnikach NG i MECA 2000) lub wysuszyć je poprzez przedmuchiwanie (NG Plus).

UWAGA!

Zawsze odłączyć zasilanie konsoli przed wszelkimi pracami związanymi ze spawaniem, przeprowadzanymi na ciągniku lub na siewniki, aby uniknąć uszkodzenia systemu.

Jakakolwiek nastąpi awaria, zawsze należy odnaleźć jej źródło.

WADA	PRZYCZYNA	ROZWIĄZANIE
Konsola nie działa	Bezpiecznik	Sprawdzić bezpiecznik. Jeśli jest przepalony to wymienić go na nowy 3 Amperowy. Jeśli wciąż się przepala, zadzwonić do serwisu.
	Złe podłączenie do akumulatora	Wyczyścić i dokręcić połączenia
	Uszkodzony przewód łączący z akumulatorem	Wymienić lub naprawić przewód w odpowiedni sposób.
	Zbyt niskie napięcie akumulatora	Sprawdzić czy napięcie akumulatora wynosi przynajmniej 12 Volt. Jeśli nie, to należy naładować akumulator lub wymienić go na nowy.
	Zamiana biegunów	Podłączyć poprawnie bieguny przewodów łączących z akumulatorem
	Konsola wciąż nie działa	Skontaktować się z serwisem
Czujniki ziarna nie są widziane przez po włączeniu systemu pod napięciem roboczym	Wiązka elektryczna siewnika nie jest połączona z wiązką konsoli.	Połączyć wiązkę elektryczną siewnika z wiązką konsoli.
	Wiązka elektryczna jest ucięta lub uszkodzona	Dokładnie sprawdzić stan wiązek elektrycznych i gniazd łączących lub użyć omomierza żeby sprawdzić ciągłość przewodników
Konsola nie wykrywa poprawnej ilości ziaren za pośrednictwem fotokomórek	Czujniki zostały rozłączone	Połączyć czujniki
	Jeden z czujników jest uszkodzony lub niesprawny	Sprawdzić czujniki (przeczyścić)
	Uszkodzona wiązka	Sprawdzić wiązkę
Powierzchnia obsiewu nie jest wyświetlana	Szerokość robocza lub rozstaw między rzędami nie zostały zaprogramowane	Sprawdzić zaprogramowanie konsoli

Gwarancja

Gwarancja trwa jeden rok od daty sprzedaży urządzenia.

Gwarancja ogranicza się do naprawy lub wymiany kontrolera wysiewu na nowy w przypadku uznania fabrycznej wady produktu.

W żadnym wypadku nie będzie uznawana reklamacja urządzenia uszkodzonego w wyniku niewłaściwego obchodzenia się, złego użytkowania, braku konserwacji wynikłych z przyczyn użytkownika.

Gwarancja nie obejmuje kosztów związanych z dojazdem.

Nabywca siewnika lub jego użytkownik nie mogą wnosić żadnych roszczeń dotyczących uszkodzeń maszyny lub uszkodzeń ciała, niepoprawnej pracy, mniejszych wydajności, itp. wynikłych z niewłaściwego użytkowania maszyny.

Części uszkodzone lub z wadą fabryczną muszą zostać dostarczone do Sprzedawcy a za jego pośrednictwem do Largeasse (MONOSEM) w celu przeprowadzenia niezbędnych kontroli i badań bądź ewentualnej wymiany.

VII. Zachowywanie stałych wprowadzonych do systemu

Poniżej mogą Państwo zanotować stałe zaprogramowane w konsoli:

Referencja: Gatunek ziarna, siewnik

Nazwa stałej	Wartość zaprogramowanej stałej
Poziom alarmu zbyt wysokiego poziomu ziarna	
Poziom alarmu zbyt niskiego poziomu ziarna	
Szerokość robocza	
Rozstaw między rzędami	
Kalibracja czujnika prędkości	

Referencja: Gatunek ziarna, siewnik

Nazwa stałej	Wartość zaprogramowanej stałej
Poziom alarmu zbyt wysokiego poziomu ziarna	
Poziom alarmu zbyt niskiego poziomu ziarna	
Szerokość robocza	
Rozstaw między rzędami	
Kalibracja czujnika prędkości	

Referencja: Gatunek ziarna, siewnik

Nazwa stałej	Wartość zaprogramowanej stałej
Poziom alarmu zbyt wysokiego poziomu ziarna	
Poziom alarmu zbyt niskiego poziomu ziarna	
Szerokość robocza	
Rozstaw między rzędami	
Kalibracja czujnika prędkości	

Referencja: Gatunek ziarna, siewnik

Nazwa stałej	Wartość zaprogramowanej stałej
Poziom alarmu zbyt wysokiego poziomu ziarna	
Poziom alarmu zbyt niskiego poziomu ziarna	
Szerokość robocza	
Rozstaw między rzędami	
Kalibracja czujnika prędkości	